

刘传德 (Chuande Liu) 讲师

👤 河南平顶山人 📅 06/1989 🏠 男 ☎ +86 15150572623
📍 江苏省南京市宁六路 219 号南京信息工程大学自动化学院
🔗 个人主页 <https://chuande-liu.github.io/>
✉ liuchuande@nuist.edu.cn



主要研究兴趣与未来研究计划方向

智能系统与机器人灵巧操作、仿生机器人运动控制。
欢迎对系统工程、机器人、人工智能技术感兴趣的同学来我处咨询、学习并参与课题研究！

教育背景

博士	东南大学	电气工程专业	03/2017-03/2022
毕业论文：面向电力柜门操作的机器人规划与控制技术研究			
硕博导师：高丙团教授 (东南大学电气工程学院电气新技术中心主任)			
硕士	东南大学	电气工程专业	09/2014-12/2016
毕业论文：TORA 系统周期性轨迹稳定控制策略研究 (江苏省优秀硕士论文)			
学士	东北电力大学	电气工程及其自动化专业	09/2010-06/2014

海外经历

公派联培 ENSTA-IP Paris(巴黎综合理工大学) 机器人与系统工程 08/2019-08/2020
课题方向：移动操作机器人视觉伺服开门关键技术及应用研究
Advisor: Prof. Adriana Tapus (IP Paris [QS:49] 博士生导师, 法国学术棕榈骑士勋章)

代表性论文

5. **Chuande Liu**, Chuang Yu, Bingtuan Gao, Syed Awais Ali Shah, Adriana Tapus. Towards a balancing safety against performance approach in human-robot co-manipulation for door-closing emergencies[J]. *Complex & Intelligent Systems*, 2021, DOI: 10.1007/s40747-021-00420-y. (中科院 2 区/IF:5.277/SCI)
4. **Chuande Liu**, Bingtuan Gao, Chuang Yu, Adriana Tapus. Self-protective motion planning for mobile manipulators in a dynamic door-closing workspace[J]. *Industrial Robot*, 2021, 48(6): 803-811. (SCI)
3. **Chuande Liu**, Bingtuan Gao, Jianguo Zhao, Syed Awais Ali Shah. Orbitally stabilizing control for the underactuated translational oscillator with rotational actuator system: Design and experimentation[J]. *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part I: Journal of Systems and Control Engineering*, 2018, 233(5): 491-500. (SCI)
2. **Chuande Liu**, Jiahong He, Bingtuan Gao. Movement Planning and Control of an Overhead Power Transmission Line Inspection Bionic-Robot[C]. in *Proceedings of 9th Annual International Conference on CYBER Technology in Automation, Control, and Intelligent Systems (IEEE-CYBER 2019)*, Suzhou, China, 29 July, 2019: 25-29. (Best Finalist, EI)
1. **刘传德**, 高丙团, 郑功倍, 孙国兵. 欠驱动 TORA 振荡轨迹跟踪的模糊控制设计 [J], *电机与控制学报*, 2018, 22(5):117-122. (EI)

已授权专利

1. 高丙团, **刘传德**, 谢吉华, 一种具有旋转激励的平移振荡装置的周期性轨迹控制方法 [P], 2018, 已授权, 公告号: CN105511265B.

科研/项目经历

机器人视觉伺服灵巧操作 + 嵌入式系统开发与制备 + 欠驱动关节震荡控制设计

科研项目经历涵盖电气自动化、机器人、人工智能等交叉领域

- **变电站室外多模态交互巡操机器人关键技术及应用研究** 技术骨干
南方电网公司科技项目 06/2019-12/2020
贡献: 依托本人博士课题立项, 负责整个项目的立项撰写、申报和具体执行
- **电力设备红外热波缺陷检测关键技术及应用研究** 技术骨干
南方电网公司科技项目 01/2018-05/2019
贡献: 负责电力设备缺陷检测系统运动控制部分的设计与 PLC 编程、装置搭建与调试
- **复合绝缘子内部缺陷的无损检测方法研究** 技术骨干
高校合作项目 12/2016-07/2017
贡献: 负责复合绝缘子缺陷检测通用试验平台的运动控制设计与编程、装置搭建与调试
- **仿灵长类高压巡线机器人系统** 技术骨干
东南大学基本科研业务费资助项目 01/2017-12/2017
贡献: 负责高压巡线机器人的机体结构设计、树莓派控制器 python 编程、装置的搭建与调试
- **柔性脊柱支撑绳索驱动仿生并联机器人的建模与控制研究** 技术骨干
东南大学优秀青年教师科研资助计划 01/2015-12/2017
贡献: 绳索机器人的欠驱动特性机理研究、智能控制设计与工控机编程、装置的搭建与调试
- **仿人颈柔性并联机器人及其控制技术** 参与
江苏省“六大人才高峰”第十一批高层次人才资助计划 01/2015-12/2017
贡献: 柔性机器脖颈关节的欠驱动震荡控制设计, 装置的搭建与调试
- **欠驱动 2DTORA 的动力学分析与输出反馈控制研究** 参与
国家自然科学基金青年基金项目 09/2014-12/2014
贡献: 结题报告的撰写, 协助指导硕士生和博士生各一名开展后续相关研究

实习经历

中国电科院南京分院 新能源研究中心 暑期研究实习生 05/2016 - 09/2016

- 实习项目: 虚拟同步发电机技术的调研、分析与应用研究

伊顿电气/库柏爱迪生 河南平顶山市 助理工程师 (实习) 07/2014 - 08/2014

- 户外型真空断路器、SF6 断路器、环网柜的生产、装配及调试轮岗实习

学术期刊/会议审稿人

Complex & Intelligent Systems

IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS)

荣誉和获奖 (节选)

- 最佳学生论文提名奖 2019
第 9 届 “IEEE 自动化、控制与智能系统中的网络技术” 国际会议 (**IEEE-CYBER 2019**)
- 国家公派留学 CSC 奖学金 2019
国家留学基金委员会
- 江苏省优秀硕士学位论文 2018
江苏省教育厅
- 东南大学优秀硕士论文 2018
东南大学研究生院
- 中国田径协会马拉松大众一级选手 2018
中国田径协会
- 南瑞继保奖学金 2016
东南大学教育基金会

期刊论文

5. Bingtuan Gao, **Chuande Liu**, Hongtai Cheng. Virtual constraints based control design of an inclined translational oscillator with rotational actuator system[J]. *Shock and Vibration*, 2015, DOI: 10.1155/2015/769151. (SCI)
4. Jing Xu, Bingtuan Gao, **Chuande Liu**, Shuanglei Gao. An omnidirectional 3D sensor with line laser scanning[J]. *Optics and Lasers in Engineering*, 2016, 84: 96–104. (**Q1/IF=4.273/SCI**)
3. 姜雷杰, 高丙团, **刘传德**, 朱振宇. 2-DOF 绳索驱动并联机构轨迹跟踪控制 [J]. *控制与决策*, 2017, 34(5): 1103–1108. (EI)
2. 郑功倍, 高丙团, **刘传德**, 谢吉华. 欠驱动 TORA 系统周期性动态轨迹的模糊控制设计 [J]. *控制工程*, 2019, 26(6): 1029–1034. (中文核心)
1. Syed Awais Ali Shah, Bingtuan Gao, Nigar Ahmed, **Chuande Liu**. Advanced robust control techniques for the stabilization of translational oscillator with rotational actuator based barge-type OFWT, *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part M: Journal of Engineering for the Maritime Environment*[J]. 2021, 235(2): 327–343. (SCI)

会议论文

3. Jianbao Zhu, **Chuande Liu**, Yuwei Sun, Bingtuan Gao. Power Cabinet Door-opening State Recognition Technology Based on Edge Feature Extraction of Monocular Vision[C]. In: *IEEE-CYBER 2019*, Suzhou, China, 29 July, 2019: 1617–1620. (EI)
2. Syed Awais Ali Shah, Bingtuan Gao, Nigar Ahmed, **Chuande Liu**, Arshad Rauf. Disturbance Observer-Based Sliding Mode Control of TORA System for Floating Wind Turbines[C]. In: *IEEE-CYBER 2019*, Suzhou, China, 29 July, 2019: 418–423. (EI)
1. Junjie Ye, Bingtuan Gao, Hao Chen, Weilun Xu, Linlin Zhong, **Chuande Liu**. A Self-Constructed CNN Classifier for Keyhole Detection and Location[C]. In: *2020 IEEE Sustainable Power and Energy Conference (iSPEC 2020)*, Chengdu, China, 2020: 2479–2484. (EI)

Updated on March 30, 2022

<https://chuande-liu.github.io/>